

# Roboter FANUC P-50iB/15

## Max. Traglast 15 kg – max. Reichweite 1400 mm



Der weiterentwickelte FANUC Lackierroboter P-50iB/15 ist ein hochflexibler und kompakter Sechs-Achsen-Roboter für eine große Auswahl für Lackier-Applikationen. Er besitzt ein hohles Handgelenk und innenliegende Schlauchführung, ist einfach zu reinigen und vermeidet so Tropfenbildung und Verschmutzung durch Lackreste. Dank des großen Arbeitsbereichs und Decken- oder Wandmontage lassen sich auch größere Werkstücke lackieren. Hohe Achsgeschwindigkeiten ermöglichen beste Zykluszeiten und Lackiergeschwindigkeiten. Die hohe Nutzlastkapazität von bis zu 15kg erlaubt den Einsatz aller Arten von Lackierpistolen, Applikations- und Zusatzgeräten.

Durch die kleine Baugröße des P-50iB/15 lassen sich ultra-kompakte Lackierzellen mit geringstem Luft- und

Energieverbrauch konstruieren. Mittels Decken- und Überkopfmontage sowie der kompakten Robotersteuerung können noch zusätzlich Platz und Kosten gespart werden. Montage von Ventilen am J3-Arm, kurze Schlauchlängen, schnelle Reaktionszeiten und minimalen Lackverbrauch sparen Material und verbessern die Qualität. Präzise Bewegungen und schnelles Umrorientieren optimieren weiter Qualität und Lackverbrauch.

Der P-50iB/15 Standardtyp ist ausgelegt für Boden-, Wand- und Deckenmontage mit 15 kg Nutzlast und 1,4m Reichweite.

Außerdem bietet der P-50iB/15 Explosionsschutz nach CE-Norm und ist nach ATEX Cat II 2 G und ATEX Cat II 2 D wie auch nach nordamerikanischen Normen (Class I, II, III) zertifiziert.

### Eigenschaften und Vorteile

- Boden-, Wand-, Winkel- und Überkopfmontagen sind möglich
- Einfach zu konfigurierende Links- oder Rechtsarmversion möglich, um Symmetrie in der Kabine zu gewährleisten
- Konzipiert für einfache Wartung und einfachen Zugriff auf alle kritischen Komponenten
- Hohe Arm- und Handgelenk-Nutzlast unterstützen eine Vielzahl von Anwendungen, einschließlich Hochrotationszerstäuber, konventionellen und elektrostatische Sprühsysteme sowie Mehrfachpistolen-Konfigurationen

### Prozessvorteile

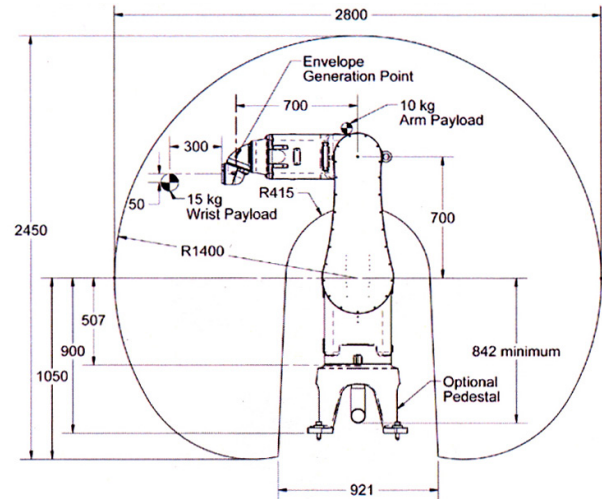
- Anbau-Möglichkeit der Prozess-Komponenten am äußeren Arm in unmittelbarer Nähe zum Applikator für die schnelle, genaue und konsistente Applikation
- Optional können Sensoren und Trigger-Ventile in den inneren Arm für schnelle Prozess-Steuerung eingebaut werden
- Flip-over-Fähigkeit sorgt für einen großen Arbeitsbereich
- Ausgewogenes Achsen-Design maximiert Hublänge
- 700 mm innerer Arm und 700 mm äußerer Arm bieten 15 kg Nutzlast
- Kompakte R-30iB Mate-Steuerung mit gleichem leistungsstarken Prozessor wie bei größeren Roboter
- Hollow-Wrist ermöglicht kompaktes und anspruchsvolles Prozess-Routing

## Technische Daten

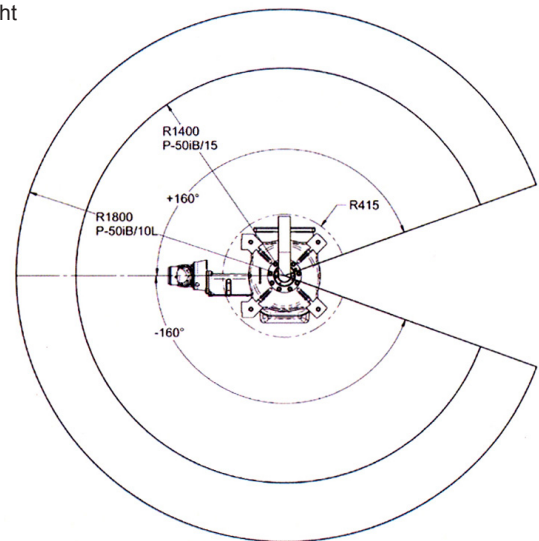
### Roboter FANUC P-50iB/15

Gesteuerte Achsen:	6
Montagepositionen:	Boden, Decke, Winkel, Wand
Reichweite:	1400 mm
Arbeitsbereich / Achsgeschwindigkeit:	J1: 320° / 140°/s J2: 240° / 140°/s J3: 404° / 160°/s J4: 1080° / 375°/s J5: 1080° / 430°/s J6: 1080° / 545°/s
Traglast bei 1500 mm/s Handgelenk:	15 kg (bis 300 mm offset)
Innerer und äußerer Arm:	10 kg
Traglast bei 2000 mm/s Handgelenk:	5 kg (bis 300 mm offset)
Innerer und äußerer Arm:	5 kg
Handgelenk-Moment:	J4: 65.02 N-m (6.63 kgf-m) J5: 55.29 N-m (5.64 kgf-m) J6: 7.36 N-m (0.75 kgf-m)
Handgelenk-Trägheit:	J4: 2.931 kg-m <sup>2</sup> J5: 2.119 kg-m <sup>2</sup> J6: 0.038 kg-m <sup>2</sup>
Mechanische Bremsen:	alle Achsen
Wiederholgenauigkeit:	± 0.2 mm
Robotergewicht:	356 kg mit optionalem Sockel
Umgebungstemperatur:	0°C bis 45°C
Luffeuchtigkeit:	Normalerweise: 75% oder weniger  Kurzzeitig: 95% oder weniger, keine Kondensation
Vibration:	0.5 oder weniger m/s <sup>2</sup> (G)

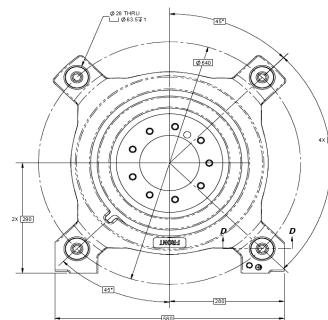
Seitenansicht



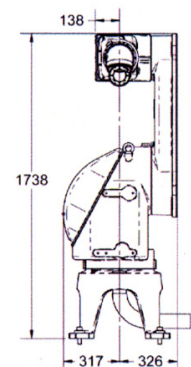
Draufsicht



Fußabdruck



Vorderansicht



Handgelenk

