

Roboter FANUC ARC Mate 100iC/7L

Max. Traglast 7 kg – max. Reichweite 1633 mm

Hollow-Wrist, Langarmversion



Der ARC Mate 100iC/7L ist ein Hochleistungsindustriero-
boter mit sechs Achsen von FANUC Robotics. Dieser
kleine, aber starke Roboter wiegt nur 135 kg, liefert aber
7 kg Nutzlast mit höchsten Handgelenkmomenten und
Trägheit in seiner Klasse.

Dank des schlanken Arms und des hohlen Handgelenkde-
signs sind Roboter der ARC Mate Serie von FANUC in der
Lage, selbst auf engstem Raume Arbeiten auszuführen
und extrem hohe Nutzlasten zu bewältigen.

Die Roboter von FANUC sind das Ergebnis langjähriger
Erfahrung in der Robotik und für ein breites Einsatzspek-
trum an Anwendungen geeignet.

Verschiedene Modelle erfüllen die unterschiedlichsten An-
forderungen und sind mit einer Vielzahl von Softwaretools
ausgestattet, die die Vielseitigkeit der Produkte erhöhen
und Aufgaben stabiler und effizienter machen.

Merkmale

- **Hohles Handgelenk und hohler Arm**
Das hohle Handgelenk des ARC Mate ermöglicht
Arbeiten selbst an engsten Stellen und senkt Kosten.
Dank der Offline-Programmierung können Störkonturen,
die während eines Arbeitsvorgangs auftreten könnten,
einfacher prognostiziert werden.
- **Große Reichweite**
Dieses flexible und leicht zu installierende Modell ist
eine hervorragende Lösung für Applikationen, in denen
eine vergrößerte Reichweite erforderlich ist.
- **Erstklassige Reichweite im Vergleich zum Hubver-
mögen**
Dieses Modell verfügt über eine max. Reichweite von
1633 mm und eine Hubweite von 1154 mm.

Technische Daten

Roboter FANUC ARC Mate 100iC/7L

Maximale Traglast Handgelenk:	7 kg
Maximale Reichweite:	1633 mm
Achsen:	6
Wiederholgenauigkeit:	+/- 0,08 mm
Gewicht (Mechanik):	135 kg
Durchschnittl. Leistungsaufnahme:	1 kW
Schutzart Mechanik:	IP54 (Standard), IP55 (optional)
Steuerung:	R-30iB, Schaltschranktyp A, iPendant Touch

	Arbeitsbereich	Max. Achsgeschwindigkeit	
Achse J1:	340° (360°)	230°/sec	
Achse J2:	250°	225°/sec	
Achse J3:	447°	230°/sec	
Achse J4:	380°	430°/sec	
Achse J5:	280° (380°)	430°/sec	
Achse J6:	540° (720°)	630°/sec	() mit Hardware und/oder Softwareoptionen

Arbeitsbereich und Maße

