

Roboter FANUC P-40iA

Max. Traglast 5 kg – max. Reichweite 1300 mm



Lackierroboter von FANUC eignen sich für vielfältige Lackier- und Beschichtungsaufgaben und sind leicht zugänglich. Zudem bieten sie optimale Arbeitsräume und maximierten Durchsatz. Modelle für den Einsatz in Gefahrenbereichen stehen ebenso zur Auswahl wie verschiedene Reichweiten und Kapazitäten. Somit ist garantiert für jeden Anwendungsfall ein Modell verfügbar.

Der neu entwickelte FANUC Lackierroboter P-40iA ist extrem flexibel und passt sich leicht an kleine Losgrößen,

neue Modelle und andere Modifikationen an, sodass Kunden eine erschwingliche und vielseitige Lösung erhalten.

Flexibler Lackierer mit wenig Platzbedarf

- Kompakter Roboterarm für optimales Arbeiten in engen Räumen
- 1300 mm Reichweite und 5 kg Traglast
- Überdruckgekapselter Arm nach FM und ATEX Class Div. 1
- Geschlossener Sockel mit Druck- und Durchflusswächter
- Hochgeschwindigkeitsbearbeitung minimiert die Roboter Zykluszeit
- Boden-, Decken-, Winkel- oder Wandmontage möglich, um viele Arbeitsbereiche abzudecken
- Bearbeitung in alle Richtungen durch die 360 Grad Rotation an der J1 Achse
- IP 67 Schutzart ermöglicht die Bearbeitung bei Gas und Staub
- Mit bis zu vier integrierte pneumatische Ventile

Merkmale

- **Schlank und leichtgewichtig**
Die FANUC P-40iA Lackierroboter bieten eine Vielzahl von Einbaulagen, um Unternehmen, die mit kleinen und engen Arbeitsbereichen konfrontiert sind, zu helfen.
- **Breites Spektrum an Anwendungssoftware**
Die FANUC P-40iA Lackierroboter sind mit einer Vielzahl von Anwendungssoftware-Optionen erhältlich, darunter PaintTool und HandlingTool.

Technische Daten

Roboter FANUC P-40iA

Maximale Traglast Handgelenk:	5 kg
Maximale Reichweite:	1300 mm
Achsen:	6
Wiederholgenauigkeit:	+/- 0,2 mm
Gewicht (Mechanik):	110 kg
Durchschnittl. Leistungsaufnahme:	0,8 kW
Schutzart Mechanik:	ATEX-zertifiziert Kat. II Gruppe 2G und 2D
Steuerung:	R-30iB Plus, Schaltschranktyp Mate, iPendant Touch (Standard)

	Arbeitsbereich	Achsgeschwindigkeit
Achse J1:	360°	220°/sec
Achse J2:	255°	190°/sec
Achse J3:	395°	240°/sec
Achse J4:	380°	450°/sec
Achse J5:	240°	450°/sec
Achse J6:	720°	720°/sec

Arbeitsbereich und Maße

