

# Roboter FANUC ARC Mate 100iD/10L

Max. Traglast 10 kg – max. Reichweite 1636 mm  
Hollow-Wrist, Langarmversion



Diese Roboter der neuesten Generation zeichnen sich durch ihre Produktivitätsfortschritte und schnellen Integrationszeiten aus. Das Langarmmodell der ARC Mate 100iD-Serie bietet herausragende Achsgeschwindigkeit und höchste Präzision. Dieser äußerst vielseitige Robo-

ter, der speziell für enge Installationsbereiche entwickelt wurde, kann dank seines großen horizontalen Hubs an besonders großen Teilen arbeiten und auch überkopf oder angewinkelt montiert werden.

#### Merkmale

- **Hohles Handgelenk und hohler Arm:** Das hohle Handgelenk des ARC Mate ermöglicht Arbeiten selbst an engsten Stellen und senkt Kosten. Dank der Offline-Programmierung können Störkonturen, die während eines Arbeitsvorgangs auftreten könnten, einfacher prognostiziert werden.
- **Große Reichweite:** Dieses flexible und leicht zu installierende Modell ist eine hervorragende Lösung für Applikationen, in denen eine vergrößerte Reichweite erforderlich ist.
- Hohe Produktivität und Präzision dank höherer Steifigkeit.
- Kompaktes und intelligentes Design für das Arbeiten in engen Räumen.
- Glatte Oberflächen mit wenig abstehenden Teilen um Schmutzansammlungen zu vermeiden.
- Große Handgelenksdurchführung (57 mm) für Schlauchpakete und zusätzliche Medien.
- Intelligente Wartungsfunktion mit FANUC Zero Downtime für die vorausschauende Wartung.

## Technische Daten

### Roboter FANUC ARC Mate 100iD/10L

Maximale Traglast Handgelenk:	10 kg
Maximale Reichweite:	1636 mm
Achsen:	6
Wiederholgenauigkeit:	+/- 0,03 mm (basierend auf ISO9283)
Gewicht (Mechanik):	150 kg
Durchschnittl. Leistungsaufnahme:	1 kW
Schutzart Mechanik:	IP54 (Standard)
Steuerung:	R-30iB Plus, Schaltschranktyp A, iPendant Touch

	<b>Arbeitsbereich</b>	<b>Max. Achsgeschwindigkeit</b>
Achse J1:	340° (370°)	260°/sec
Achse J2:	235°	240°/sec
Achse J3:	455°	260°/sec
Achse J4:	380°	430°/sec
Achse J5:	360°	450°/sec
Achse J6:	900°	720°/sec

( ) mit Hardware und/oder Softwareoptionen

## Arbeitsbereich und Maße

